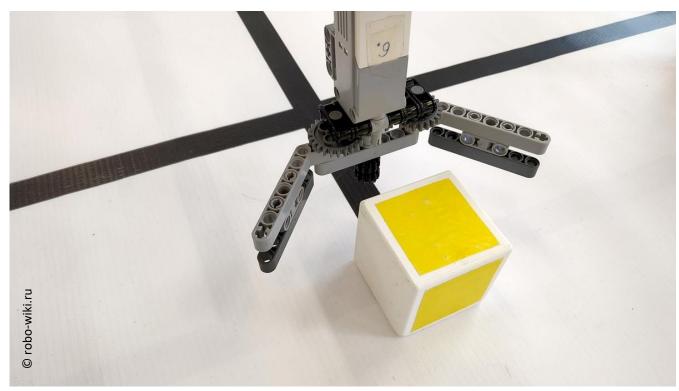
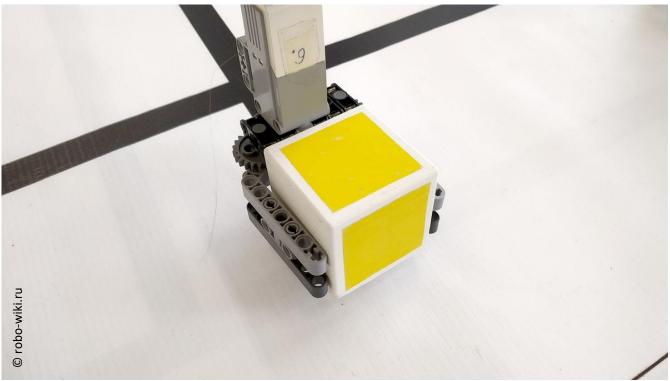
# 

v1.2





Оборудование: базовый набор Lego Mindstorms Education EV3.

Механизмы: зубчатая передача, рычаг.

**Особенности.** Двухпальцевый захват собран с понижающей зубчатой передачей. Передаточное отношение 3:1. За счет этого мы получаем выигрыш в силе.

Даже при отсутствии резинок захват удерживает кубики размером 5x5x5 см. Для удержания других предметов нужно переделывать конструкцию пальцев.

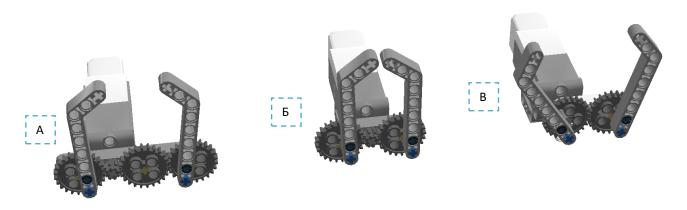
Из-за небольшого передаточного отношения при отключении питания мотора хват предмета может ослабнуть.

#### Задачи:

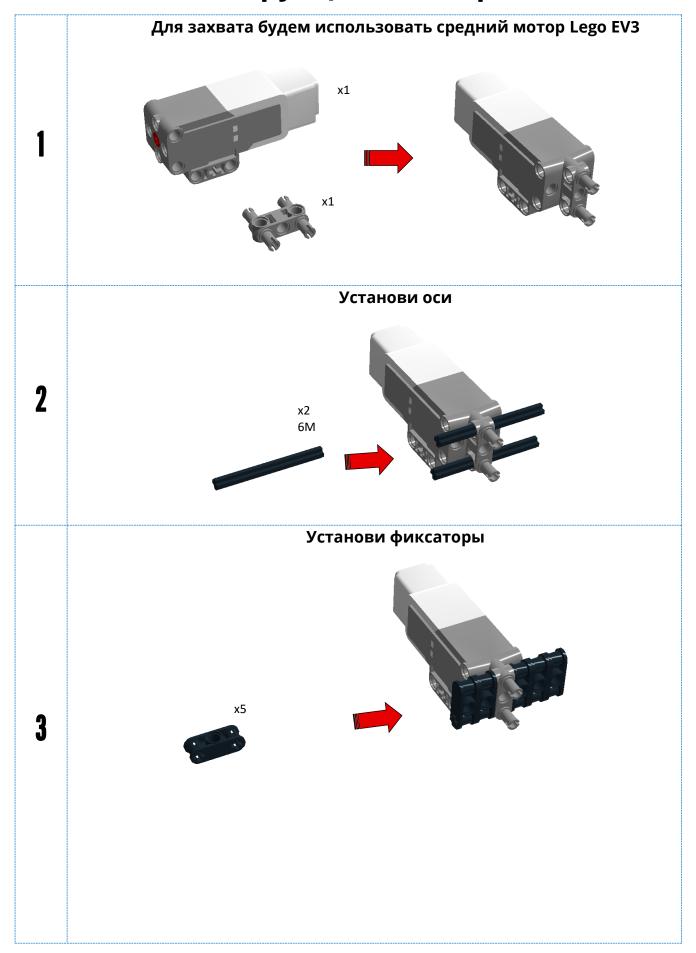
- 1) Собери захват по инструкции.
- 2) Соедини захват с робоплатформой или установи на манипулятор. Подключи средний мотор к блоку EV3.
  - 3) Выполни предложенные задачи по переносу или сортировке предметов.

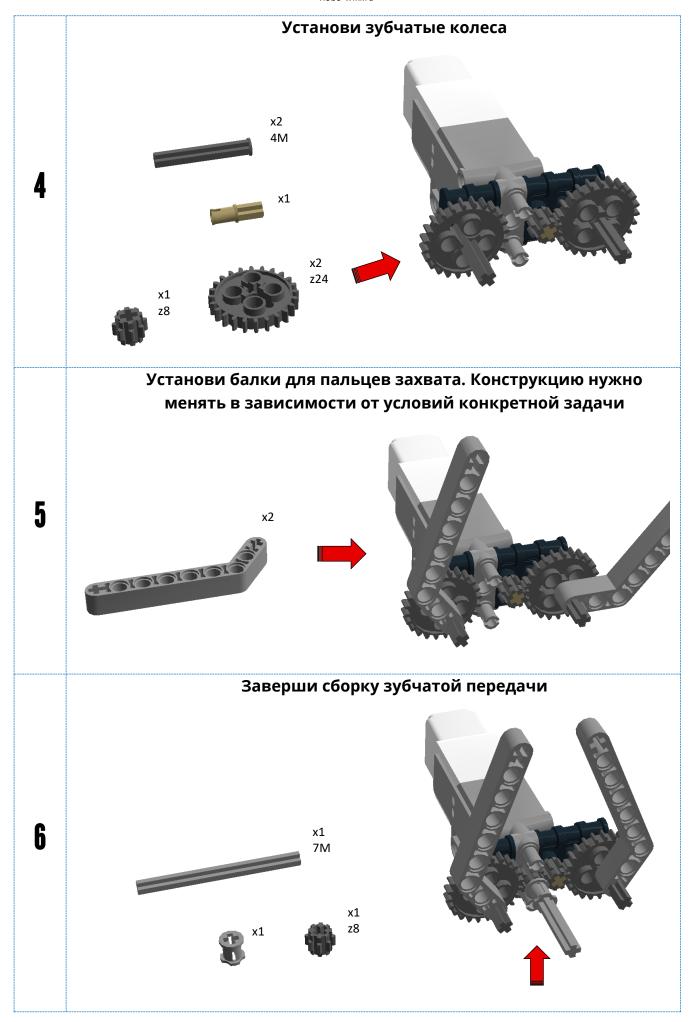
### Вопросы

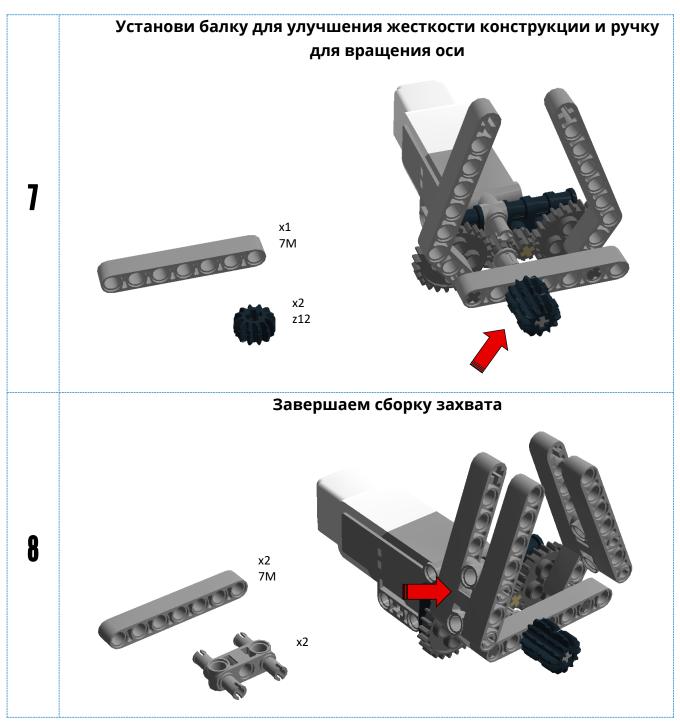
- 1. Из каких деталей состоит механическая передача данного захвата?
- 2. Как усовершенствовать захват для надежного захвата цилиндра диаметром 5 см и высотой 10 см?
- 3. На рисунке ниже приведены несколько вариантов захватов. Какой из них **не сможет** захватить объект? Почему?
- 4. Какой рабочий вариант захвата самый слабый? Какое передаточное отношение у его зубчатой передачи?
- 5. Какой рабочий вариант захвата самый сильный? Какое передаточное отношение у его зубчатой передачи?



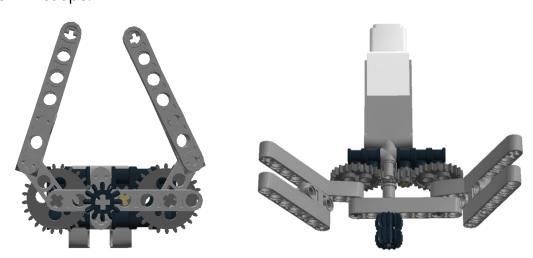
## Инструкция по сборке







### Модель в сборе:



[скрытый контент] **Автор:** Александр Ившин © <u>robo-wiki.ru</u> 2020